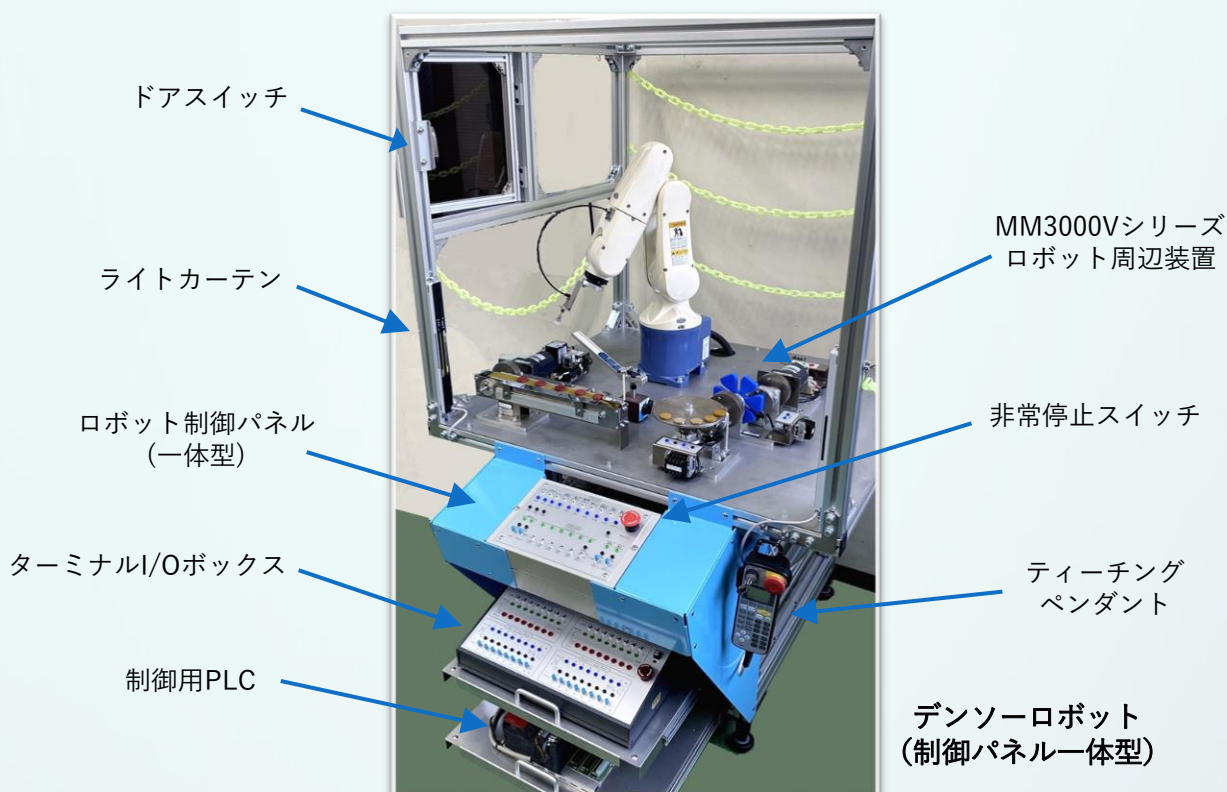


# ロボット技術実習装置

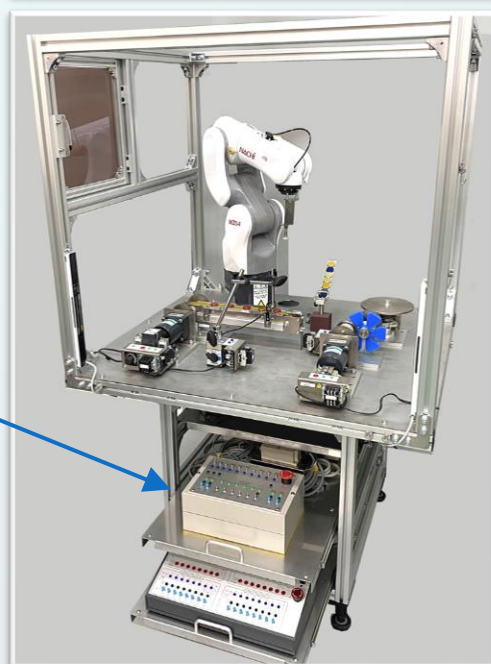
## MM3000-RVRシリーズ

【6軸多関節ロボット仕様：MM3000-RVR1000】

MM3000-RVR1000は6軸ロボットと実習架台、ロボット制御パネル、制御用PLCを組み合わせた実習装置です。変更オプションで、ロボット本体を協働ロボットに変更することができます。ロボット制御用にターミナルI/Oボックスと、PLCが標準で装備されていて、装置下の引き出し式のスライドするテーブルに載せられているので、配線の後には装置の下にしまい込めるようになっています。ベース上にMM3000Vシリーズのユニットを並べて、ロボットのI/O入出力が、PLCのI/O入出力を使って、ロボットとの協調制御を行います。



ロボット制御パネル  
(単体型)



デンソーロボット  
(制御パネル一体型)

ロボットの取付位置はレイアウトにより変更可能です。  
装置サイズは仕様により変更可能です。  
参考サイズ W1,000×D900×H1,649 (mm)

Nachiロボット  
(単体型制御パネル)

※ロボットは、デンソー (RVR1100)、三菱 (RVR1200)、NACHI (RVR1300)、ファナック (RVR1400) などが選べます。

## 【協働ロボット仕様：MM3000-RVR2000】

### 協働ロボット実習装置 MM3000-RVR2000シリーズ

ロボットベースは、6軸ロボット実習装置 MM3000-RVR1000シリーズと同じです。

ロボットメーカーや型式によって価格が異なりますので、お問い合わせください。

### 協働ロボット



三菱電機 ASSISTA



ファナック CRX-10iA



ファナック CR-4iA

## 【小型協働ロボット実習装置：MM3000-VFR-CP100シリーズ】

デンソーの協働ロボットを使ってMM3000Vシリーズと組み合わせることで、卓上でロボット実習を実施できる小型協働ロボット実習装置です。

標準型式 VFR-CP100-A30 [シーケンス制御実習に対応したロボットシステム実習]

#### [機器構成]

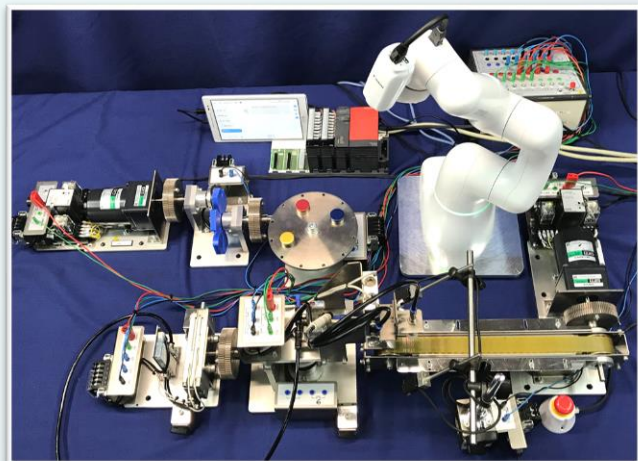
- ・協働ロボット（協働ロボット本体・コントローラ内臓・接続ケーブル）
- ・タブレット（操作用タブレット・タブレット用アプリ）
- ・産業用ロボットプログラミングツール（プログラムケーブル・プログラミングソフトウェア）

#### 組替ができる周辺装置

- ・ベルトコンベア・モータ・センサ・プッシャ付き空気圧シリンダ
- ・水平回転型ピック&プレイスユニット・ロータリエアアクチュエータ・回転テーブル・ゼネバ・モータ
- ・プログラマブルコントローラ PLC・通信ケーブル・ターミナルI/Oボックス・PLC接続ケーブル



デンソー COBOTTA



### MM-3000Vシリーズ

#### メカトロニクス技術実習システム

メカトロニクスの技術を総合的に実験学習する装置です。生産ラインの機械構成要素を小型モジュール化。卓上で自由に組み合わせることができ、300通り以上の生産システムを構築し、機械の構造や動作特性、機械制御などを体験学習します。

### MM-VMCLシリーズ

#### カム・リンク機構実習システム

カム機構とリンク機構の基礎を学習する実習システムです。カム・リンク機構モジュールを卓上に組み合わせて、構造や特性を基礎から学ぶことで、より効率性の高い機構設計を目指します。

### 取扱店